

小型成形機用ランナ取出口ボット
TAKE OUT ROBOT FOR COMPACT INJECTION MOLDING MACHINE

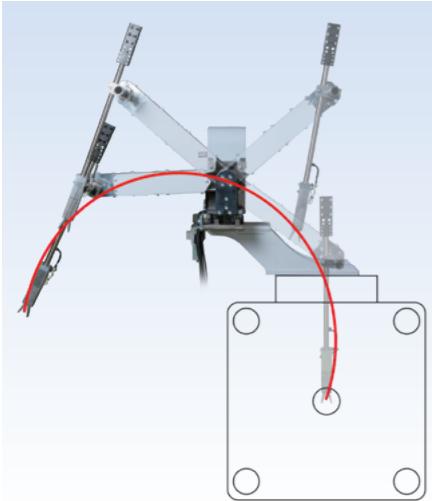
LXII SERIES

MODEL LXII-15

| | |
|--|--|
| | 対象成形機 IMM SIZE 15~30ton |
| | サーボ軸数 SERVO AXES QTY 2軸 2 AXES |
| | コントローラ CONTROLLER HRS-710 |
| | 内部金型メモリ INTERNAL MOLD MEMORY 50型 50 MEMORIES |
| | 言語切替 2カ国語 2 LANGUAGES |



特長 Features

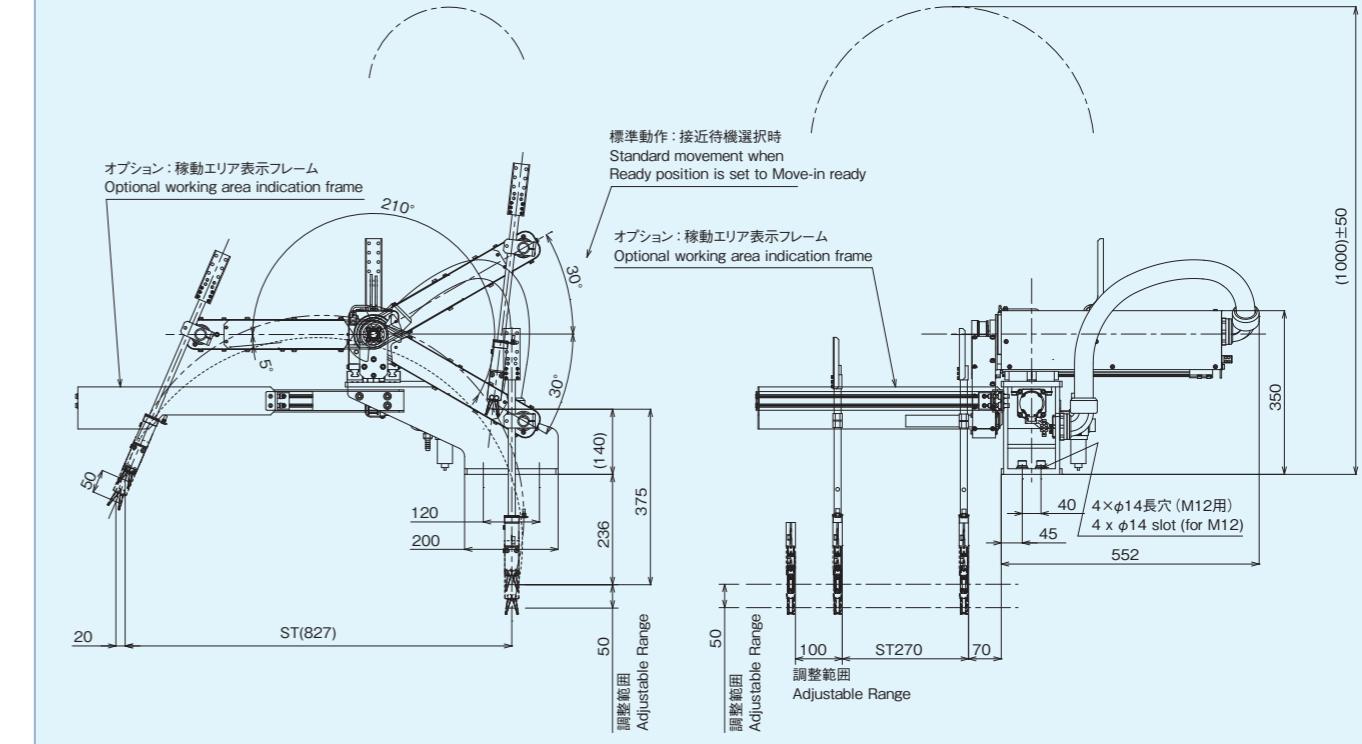


- 下記の様な場合のランナ取出しに最適です。
 - ・ コネクタ等の微細成形品
 - ・ 転写装置／コア抜きシリンダ等がある金型
 - ・ 金型交換が頻繁にある
 - ・ 横型成形機のフープ成形
- 1つのモータで金型進入動作とトラバース動作を行なうことにより、高速動作が可能。今までのエアスイングタイププロボットに比べ、取出タイムが約60%短縮し生産性が向上します。
- ストローク調整が手元操作のため、成形機上での作業が不要。作業者の安全の確保と段取時間を短縮します。
- フンタッチでアームが待避位置に移動するため、金型交換が楽に行えます。
- 待機位置が成形機外側にオフセットしているので、金型上有る場合にも取り付けできます。
- The most suitable robot for these situations as below
 - Micro molding such as connectors
 - frequent mold changing
 - Mold with imprinting and cylinder for core pull
 - Hoop Molding with Horizontal Injection Molding Machine
- High speed operations by controlling the entry and the traverse motions with a single motor. About 60% less removal time compared with conventional model.
- No need to work on top of the IMM because you can adjust stroke by the controller at hand. It makes possible to ensure workers' safety and shorten set-up time.
- The arm goes to ready position with one touch of a button, mold changing is much easier.
- The standby position is offset to outside of the molding machine, allowing for installation even if an equipment is on the mold.

型式の表記方法 Model Notation

LXII-15

シリーズ名 対象成形機型閉压力(t)
Series Name IMM Tonnage (t)



| MODEL | LXII-15 |
|--|---|
| メインアームストローク Main Arm Stroke (mm) | 375 |
| 第二下降位置 2nd Descent Point (mm) | 827 (ノズルセンタより) 827 (from the nozzle center) |
| チャック待機位置 Maximum Grip Height (mm) | 約140 (取出位置より60°上昇時) ≈ 1 Approx. 140(Adjustable when the arm is rotating by 60 degrees) ≈ 1 |
| メイン最大前進位置 Maximum Reach (mm) | 440 |
| メイン最小寄せ付け位置 Minimum Reach (mm) | 70 |
| 最大可搬製品質量 Maximum Payload (kg) | スプレのみ Only sprues |
| 本体質量 (コントローラ除く) Weight (Excluding the controller) (kg) | 30 |
| 常用空気圧 Working Air Pressure (MPa) | 0.5 |
| エア消費量 Air Consumption (ℓ/cyc[ANR]) | 0.1 ≈ 2 |
| 電源 Power Supply (V) | 単相 AC200V(50Hz/60Hz) Single Phase 200AC (50Hz/60Hz) |
| 消費電力 Power Consumption (W) | 600 |

※ 1) 標準動作、待機位置設定で接近待機を選択している場合。

※ 2) エア消費量は、標準仕様機の数値です。

※ 1) When the robot is performing the standard movement with the Ready Position set to Move-in ready.

※ 2) The air consumption is for standard model.